

BÀI 0. GIỚI THIỆU VỀ MAPLE

- Maple là một phần mềm tính toán do hãng Maple Soft, một bộ phận chủ yếu của liên hợp công ty Waterloo Maple phát triển.
- Cho đến nay Maple đã được phát triển qua nhiều phiên bản khác nhau và ngày càng hoàn thiện
- Với phần mềm Maple, chúng ta có thể:
 - + Thực hiện các tính toán với khối lượng lớn, với thời gian nhanh và độ chính xác cao.
 - + Sử dụng các gói chuyên dụng của Maple để giải quyết các bài toán cụ thể như: vẽ đồ thị (gói plot), hình học giải tích (gói geometry), đại số tuyến tính (gói linalg),...
 - + Thiết kế các đối tượng 3 chiều
 - + v.v...

Tính toán các số lớn, các biểu thức cần độ chính xác cao

```
> 100!;  
> 2^64;  
> evalf(Pi,500);
```

Vẽ đồ thị các hàm số

```
> with(plots):  
Warning, the name changecoords has been redefined  
> with(plottools):  
Warning, the assigned name arrow now has a global binding  
> plot(x^3+4*x^2-1,x=-10..5,y=-10..15,thickness=2,numpoints=1000);
```

Tính đạo hàm, tích phân các hàm số

```
> diff(sin(2*x^2-1),x):  
> int(sin(x)*cos(x),x):
```

Thiết kế các đối tượng 3 chiều

```
> tubeplot([10*cos(t),10*sin(t),0,t=0..2*Pi,radius=2*cos(7*t),numpoints=120,tubepoints=24],  
scaling=CONSTRAINED);  
> tubeplot([10*cos(t),10*sin(t),0,t=0..2*Pi,radius=2*cos(7*t),numpoints=120,tubepoints=24],  
[0,10+5*cos(t),5*sin(t),t=0..2*Pi,radius=1.5,numpoints=50,  
tubepoints=18}],scaling=CONSTRAINED);
```

BÀI 1. TÍNH TOÁN SỐ HỌC THÔNG DỤNG

1. Tính toán số học thông dụng

- Các phép toán số học: +, -, *, /
- Lũy thừa: ^, giai thừa: x!
- Logarit: ln(x), log[a](b), exp(x)
- Các hàm lượng giác: sin(x), cos(x), tan(x), cot(x),...
- Một số hàm khác: abs(x) - |x|, sqrt(x) - căn bậc 2 của x

> **`(-10+5^2)*(4-sqrt(36))`**;

> **`99!`**;

> **`cot(Pi/4)`**;

> **`6!`**;

2. Tính toán với độ chính xác theo yêu cầu

Lệnh evalf

- Cú pháp 1: evalf(bieu_thuc) - tính toán chính xác giá trị của biểu thức và biểu diễn kết quả với mặc định là 10 chữ số.

- Cú pháp 2: evalf(bieu_thuc, k) - tính toán chính xác giá trị của biểu thức và biểu diễn kết quả với k chữ số.

> **`22/7`**;

> **`evalf(%)`**;

> **`evalf(Pi,500)`**;

3. Các thao tác với số nguyên tố

- Phân tích một số n thành thừa số nguyên tố: lệnh ifactor(n);
- Kiểm tra một số n có phải là số nguyên tố không?: lệnh isprime(n);
- Tìm số nguyên tố đứng sau một số n cho trước: lệnh nextprime(n);
- Tìm số nguyên tố đứng trước một số n cho trước: lệnh prevprime(n);
- Tìm ước số chung lớn nhất của 2 số nguyên dương a, b: lệnh gcd(a,b);
- Tìm bội số chung nhỏ nhất của 2 số nguyên dương a, b: lệnh lcm(a,b);
- Tìm số dư khi chia a cho b: lệnh irem(a,b);
- Tìm thương nguyên khi chia a cho b: lệnh iquo(a,b);

> **`ifactor(3000000000)`**;

> **`ifactor(1223334444555556666677777777)`**;

> **`gcd(157940,78864)`**;

> **`lcm(12,15)`**;

> **`prevprime(100)`**;

> **`nextprime(100)`**;

> **`nextprime(%)`**;

> **`irem(145,7)`**;

> **`iquo(145,7)`**;

> **`y:=irem(145,7,'x')`**;

> **`x`**;

4. Giải phương trình nghiệm nguyên

Lệnh isolve:

- Cú pháp 1: isolve(phuong_trinh/he_phuong_trinh);

- Cú pháp 2: isolve(phuong_trinh/he_phuong_trinh, <danh_sach_tham_so>);

> **`isolve({x+y=36,2*x+4*y=100})`**;

> **`isolve(x+y=5,{a,b,c})`**;

5. Giải công thức truy hồi, giải dãy số

Lệnh rsolve:

- Cú pháp: `rsolve(pt/he_pt_truy_hoi, ten_day_so);`

> `rsolve({f(n)=f(n-1)+f(n-2),f(0)=1,f(1)=1},f(n)):`

> `rsolve({f(n)=2*f(n-1)},f(n)):`

> `rsolve({g(n)=3*g(n/2)+5*n},g):`

> `rsolve(f(n)-f(n-1)=n^3,f):`

> `simplify(%):`

> `eqn:=f(n)=f(n-1)+4*n:`

> `rsolve(eqn,f):`

> `simplify(%):`

6. Khái niệm biến số, hằng số

- Trong Maple, biến số được sử dụng thoải mái mà không cần khai báo, định nghĩa trước

- Biến số, hằng số được đặt tên thỏa mãn một số quy tắc sau:

+ Không bắt đầu bằng chữ số

+ Không chứa khoảng trắng và một số ký tự đặc biệt như: %, ^, &, *, \$, #, ...

+ Không được trùng với tên một số hàm và lệnh của Maple: sin, cos, ln, min, max, ...

- Một biến số sẽ trở thành hằng số ngay khi nó được gán cho một giá trị nào đó.

- Nếu muốn biến một hằng số trở lại biến số, ta dùng phép gán: `ten_bien:='ten_bien';`

> `isolve({x+y=36,2*x+4*y=100}):`

> `x:=2:`

> `isolve({x+y=36,2*x+4*y=100}):`

> `x:='x':`

> `isolve({x+y=36,2*x+4*y=100}):`

7. Tính tổng và tích

Tính tổng: sử dụng lệnh `sum` (tính trực tiếp ra kết quả) hoặc `Sum` (biểu diễn dạng công thức)

Cú pháp: `sum(bieu_thuc_trong_tong, bien :=gia_tri_dau .. gia_tri_cuoi);`

`Sum(bieu_thuc_trong_tong, bien :=gia_tri_dau .. gia_tri_cuoi);`

Tính tích: sử dụng lệnh `product` (tính trực tiếp ra kết quả) hoặc `Product` (biểu diễn dạng công thức)

Cú pháp: `product(bieu_thuc_trong_tong, bien :=gia_tri_dau .. gia_tri_cuoi);`

`Product(bieu_thuc_trong_tong, bien :=gia_tri_dau .. gia_tri_cuoi);`

Lưu ý: giá trị vô cực được biểu diễn bằng từ khóa `infinity`

> `Sum(x^2,x=1..5):`

> `value(%):`

> `sum(x^2,x=1..5):`

> `Sum(1/(x^2),x=1..infinity):`

> `value(%):`

> `Product((i^2+3*i-11)/(i+3),i=0..10):`

> `value(%):`

> `product((i^2+3*i-11)/(i+3),i=0..10):`

BÀI 2. CÁC THAO CÁC ĐẠI SỐ CƠ BẢN

1. Khai triển, đơn giản và phân tích biểu thức đại số

Khai triển biểu thức đại số

- Cú pháp: **expand(bieu_thuc_dai_so);**
> expand(bt);
> bt:=(x+y)^15;

$$bt := (x + y)^{15}$$

> expand(bt);

$$\begin{aligned} & x^{15} + 15 y x^{14} + 105 y^2 x^{13} \\ & + 455 y^3 x^{12} + 1365 y^4 x^{11} \\ & + 3003 y^5 x^{10} + 5005 y^6 x^9 \\ & + 6435 y^7 x^8 + 6435 y^8 x^7 \\ & + 5005 y^9 x^6 + 3003 y^{10} x^5 \\ & + 1365 y^{11} x^4 + 455 y^{12} x^3 \\ & + 105 y^{13} x^2 + 15 y^{14} x \\ & + y^{15} \end{aligned}$$

Phân tích đa thức thành nhân tử

Cú pháp: **factor(bieu_thuc_dai_so);**
> factor(x^4-10*x^3+35*x^2-50*x+24);

Đơn giản biểu thức đại số

Cú pháp: **simplify(bieu_thuc_dai_so);**
> bt:=cos(x)^5+sin(x)^4+2*cos(x)^2-2*sin(x)^2-cos(2*x);
> simplify(bt);

Tối giản phân thức

Cú pháp: **normal(phan_thuc);**
> tu := x^3-y^3;
> mau := x^2+x-y-y^2;
> phanthuc := tu/mau;
> normal(phanthuc);

Thay giá trị cho biến trong biểu thức

Cú pháp: **subs(bien = gia_tri , bieu_thuc);**
> bt := x^2-1;
> subs(x=2,bt);
> bt := x^2-1;

$$bt := x^2 - 1$$

> subs(x=2,bt);

Chuyển đổi dạng biểu thức

Cú pháp: **convert(bieu_thuc, kieu_chuyen_doi);**

> **bt:=(a*x^2+b)/(x*(-3*x^2-x+4));**

> **convert(bt,parfrac,x);**

> **bt:=(x^2-1)/(x+2);**

$$bt := \frac{x^2 - 1}{x + 2}$$

> **convert(bt,parfrac);**

$$x - 2 + \frac{3}{x + 2}$$

2. Định nghĩa hàm số

Cách 1: sử dụng toán tử ->

Cú pháp: **ten_ham := bien -> bieu_thuc_ham_so;**

> **f := x->x^2+1/2;**

> **f(a+b);**

Cách 2: sử dụng lệnh unapply

Cú pháp: **ten_ham := unapply(bieu_thuc, bien);**

> **g:=unapply(x^3+2,x);**

> **g(4);**

Định nghĩa hàm từng khúc

Cú pháp: **ten_ham := bien -> piecewise(đk_1, bt_1, đk_2, bt_2, ..., đk_n, bt_n);**

Ý nghĩa: nếu $đk_i$ đúng thì hàm nhận giá trị là bt_i

> **f:=x->piecewise(x<=-1,x^2-1,x<=1,-abs(x)+1,sin(x-1)/x);**

> **f(1);**

3. Giải (bất) phương trình, hệ (bất) phương trình

Sử dụng một lệnh chung duy nhất: lệnh solve

- Cú pháp: **solve(phuong_trinh, {bien_1, bien_2, ...});**

solve({pt_1, pt_2, ...}, {bien_1, bien_2, ...});

solve(bat_phuong_trinh, {bien_1, bien_2, ...});

solve({bpt_1, bpt_2, ...}, {bien_1, bien_2, ...});

> **pt:=x^3-a*x^2/2+13*x^2/3=13*a*x/6+10*x/3-5*a/3;**

> **solve(pt,{x});**

> **pt1:=abs((z+abs(z+2))^2-1)^2=9;**

> **solve(pt1,{z});**

> **pt2:=(cos(x)-tan(x)=0);**

> **solve(pt2,{x});**

> **pt3:=x^4-x^3+x^2-x+1;**

> **solve(pt3,{x});**

```
> hpt1:={x+y=36, x*4+y*2 = 100}:  
> solve({x+y=36, x*4+y*2 = 100},{x,y}):  
> solve((x-1)*(x-2)*(x-3) < 0, {x}):  
> solve((x-1+a)*(x-2+a)*(x-3+a) < 0, {x}):
```

BÀI 3. VẼ ĐỒ THỊ VÀ CÁC VẤN ĐỀ LIÊN QUAN

1. Khởi tạo các hàm vẽ đồ thị

> **with(plots):**

Warning, the previous binding of the name arrow has been removed and it now has an assigned value

> **with(plottools):**

2. Vẽ đồ thị trong không gian 2 chiều Oxy

Vẽ đồ thị hàm thông thường:

Cú pháp: **plot(ham_can_ve, x=gt_dau..gt_cuoi, y=gt_dau..gt_cuoi, cac_tuy_chon);**

Một số tùy chọn thông dụng:

- Đặt màu cho đồ thị: **color = <màu>**
- Đặt độ dày k cho đồ thị: **thickness = k**
- Đặt số điểm vẽ cho đồ thị: **numpoints = k;**

> **plot(x^3-3*x^2+1, x=-5..5, y=-5..5):**

> **f:=x->abs(x^3-x^2-2*x)/3-abs(x+1):**

> **plot(f(x), x=-5..5, y=-5..5):**

Vẽ nhiều đồ thị trên cùng một hệ trục

Cú pháp: **plot([ham_1, ham_2,...], x=gt_dau..gt_cuoi, y=gt_dau..gt_cuoi, cac_tuy_chon);**

> **plot([x^2, sin(x)], x=-2..2, color=[red, green]):**

Vẽ đồ thị của hàm số không liên tục

Khi vẽ đồ thị của một hoặc nhiều hàm số có điểm gián đoạn, ta phải thêm tùy chọn **discont = true** để đồ thị được vẽ chính xác hơn

> **g:=x->(x^2-1)/(x-2):**

> **plot(g(x), x=-10..10, y=-5..15, discont=true, color=blue):**

Vẽ đồ thị hàm ẩn

Có những hàm số mà chúng ta không có được công thức tường minh $y=f(x)$, khi đó để vẽ được đồ thị của chúng, ta sẽ dùng hàm **implicitplot**

Cú pháp: **implicitplot([bt_1, bt_2,...], x=gt_dau..gt_cuoi, y=gt_dau..gt_cuoi, cac_tuy_chon);**

> **implicitplot(x^2/9+y^2/4=1, x=-4..4, y=-2..2):**

> **implicitplot(x^2-y^2-x^4=0, x=-1..1, y=-1..1):**

Ứng dụng: vẽ đồ thị của hàm hữu tỷ

> **f:=x->(x^2-1)/(x-2):**

> **bt:=convert(f(x), parfrac):**

> **tcx:=x->x+2:**

> **g1:=plot([f(x), tcx(x)], x=-10..10, y=-5..15, color=[blue, red], discont=true):**

> **g2:=implicitplot(x=2, x=-10..10, y=-5..15, color=green):**

> **display({g1, g2}):**

3. Vẽ đồ thị trong không gian 3 chiều Oxyz

Vẽ đồ thị hàm thông thường

Cú pháp: **plot3d(ham_can_ve, x=gt_dau..gt_cuoi, y=gt_dau..gt_cuoi, z=gt_dau..gt_cuoi, cac_tuy_chon);**

> **plot3d(x*exp(x^2), x=-2..2, y=-2..2, title="Đồ thị trong không gian 3 chiều");**

> **plot3d(-exp(-abs(x*y)/10)*sin(x+y)-cos(x*y), x=-Pi..Pi, y=-Pi..Pi, grid=[51,51]);**

Vẽ đồ thị hàm ẩn

Cú pháp: **implicitplot3d(ham_can_ve, x=gt_dau..gt_cuoi, y=gt_dau..gt_cuoi, z=gt_dau..gt_cuoi, cac_tuy_chon);**

> **implicitplot3d(x^2+y^2/4+z^2/9=1, x=-3..3, y=-3..3, z=-3..3);**

4. Sự vận động của đồ thị

Cú pháp: **animate(ham_co_tham_so, x=gt_dau..gt_cuoi, tham_so = gt_dau..gt_cuoi);**
animate3d(ham_co_tham_so, x=gt_dau..gt_cuoi, y=gt_dau..gt_cuoi, tham_so = gt_dau..gt_cuoi);

Ý nghĩa: hiển thị sự biến đổi, vận động của đồ thị khi tham số thay đổi trong khoảng cho trước

> **animate3d(cos(t*x)*sin(t*y), x=-Pi..Pi, y=-Pi..Pi, t=1..5);**

> **animate(t*x^2, x=-3..3, t=-5..5);**

BÀI 4. GIỚI HẠN, ĐẠO HÀM, TÍCH PHÂN

1. Tính giới hạn

Cú pháp: **limit(ham_so, x=a);**

Limit(ham_so, x=a);

Ý nghĩa: tính giới hạn của ham_so khi x tiến đến a. Kết quả được thể hiện dưới dạng công thức (lệnh Limit) hoặc kết quả cụ thể (lệnh limit)

> **f:=x->((sin(2*x))^2-sin(x)*sin(4*x))/x^4:**

> **Limit(f(x), x=0):**

> **value(%):**

> **limit(f(x), x=0):**

Chú ý: muốn tính giới hạn của hàm số khi x tiến đến vô cực, ta chỉ việc thay a bằng từ khóa **infinity**.

> **g := x->(2*x+3)/(7*x+5):**

> **Limit(g(x), x=infinity):**

> **value(%):**

> **limit(g(x), x=infinity):**

Chú ý: muốn tính giới hạn của hàm số khi x tiến đến a từ bên trái hay bên phải, ta thêm vào một trong hai tùy chọn **left** hoặc **right**.

> **h := x->tan(x+Pi/2):**

> **Limit(h(x), x=0, left):**

> **value(%):**

> **limit(h(x), x=0, right):**

2. Tính đạo hàm

Tính đạo hàm cấp 1

Cú pháp: **diff(ham_so, bien);**

Diff(ham_so, bien);

Ý nghĩa: tính đạo hàm cấp 1 của ham_so theo bien. Kết quả được thể hiện dưới dạng công thức (lệnh Diff) hoặc kết quả cụ thể (lệnh diff)

> **f := x->x^2*sqrt(x^2+1):**

> **Diff(f(x), x):**

> **value(%):**

> **diff(f(x), x):**

> **simplify(%):**

Tính đạo hàm cấp cao

Cú pháp: **diff(ham_so, bien, bien, bien, ...);**

Diff(ham_so, bien, bien, bien, ...);

hoặc **diff(ham_so, bien\$k);**

Diff(ham_so, bien\$k);

Ý nghĩa: tính đạo hàm cấp k của ham_so theo bien. Kết quả được thể hiện dưới dạng công thức (lệnh Diff) hoặc kết quả cụ thể (lệnh diff)

> **g := x->5*x^3-3*x^2-2*x^(-3):**

> **diff(g(x), x, x):**

> **h := x->x^4 + x*sin(x):**

> **diff(h(x), x\$2):**

> **simplify(%):**

3. Tính tích phân

Tính tích phân xác định

Cú pháp: **int(ham_so, bien=a..b);**
Int(ham_so, bien=a..b);

Ý nghĩa: tính tích phân của ham_so với bien đi từ a đến b. Kết quả được thể hiện dưới dạng công thức (lệnh Diff) hoặc kết quả cụ thể (lệnh diff)

> **f := x->1/(exp(x)+5):**

> **Int(f(x),x=0..ln(2)):**

> **value(%):**

> **evalf(%):**

> **g := x->cos(x)^2*cos(4*x):**

> **int(g(x),x=0..Pi/2):**

Chú ý: ta có thể tính tích phân mở rộng khi a hay b có thể là vô cực (infinity)

> **t := x->x/(x^4+1):**

> **int(t(x),x=0..infinity):**

Tính tích phân bất định

Cú pháp: **int(ham_so, bien);**
Int(ham_so, bien);

Ý nghĩa: tính tích phân của ham_so theo bien. Kết quả được thể hiện dưới dạng công thức (lệnh Diff) hoặc kết quả cụ thể (lệnh diff)

> **h := x->(3*x^2+3*x+3)/(x^3-3*x+2):**

> **t:=x->int(h(x),x):**

> **t(x):**

4. Một số ứng dụng*Bài toán tính diện tích hình thang cong*

*Bài 1. Tính diện tích hình thang cong giới hạn bởi hàm số $f(x)=3*x-x^3$, trục Ox và hai đường thẳng $x=0$, $x=1$.*

> **restart:**

> **with(plots):**

Warning, the name changecoords has been redefined

> **with(plottools):**

Warning, the assigned name arrow now has a global binding

> **f := x->3*x-x^2:**

> **g1:=plot(f(x),x=0..3,y=0..3,filled = true):**

> **g2:=implicitplot(x=3,x=0..4,y=0..3,color=blue):**

> **display({g1,g2}):**

> **int(f(x),x=0..3):**

Bài 2. Tính diện tích hình thang cong giới hạn bởi hai hàm số $f(x) = x^2$ và $g(x) = \frac{1}{x^2}$

> **f := x->x^2:**

> **g := x->sqr(x):**

> **a:=solve(f(x)=g(x),x):**

> **plot([f(x),g(x)],x=a[1]..a[2]):**

> **abs(int(abs(f(x)-g(x)),x=a[1]..a[2])):**

Bài toán khảo sát hàm số

Khảo sát và vẽ đồ thị hàm số $f(x) = \frac{(-x^2 + 3 \cdot x - 3)}{2 \cdot (x - 1)}$

```
> f:=x->(-x^2+3*x-3)/(2*(x-1));  
> f1 := x->diff(f(x),x):  
> f1(x):  
> simplify(f1(x)):  
> a:=solve(f1(x)=0,x):  
> ct1:=a[1]:  
> ct2:=a[2]:  
> f(ct1):  
> f(ct2):  
> f2:=x->diff(f(x),x$2):  
> f2(x):  
> simplify(f2(x)):  
> f(x):  
> convert(f(x),parfrac,x):  
> g1:=plot([-0.5*x+1,f(x)],x=-3..5,y=-2..4,color=[blue,red],discont=true):  
> g2:=implicitplot(x=1,x=-3..5,y=-2..4,color=green):  
> display({g1,g2}):
```

BÀI 5. HÌNH HỌC GIẢI TÍCH

1. Các tính toán trong hình học phẳng: gói geometry

Khởi tạo các hàm tính toán trong hình học phẳng

> **with(geometry):**

Các hàm trên đối tượng điểm

- Định nghĩa điểm: **point(ten_diem, hoành_do, tung_do);**
- Hiển thị tọa độ của một điểm: **coordinates(ten_diem);**
- Xác định trung điểm đoạn thẳng tạo bởi hai điểm: **midpoint(ten_trung_diem, diem_1, diem_2);**
- > **point(A,2,3):**
- > **point(B,-3,1):**
- > **coordinates(A):**
- > **coordinates(B):**
- > **midpoint(M,A,B):**
- > **coordinates(M):**

Các hàm trên đối tượng đường thẳng

- Định nghĩa đường thẳng qua hai điểm:
line(ten_dt, [diem_dau, diem_cuoi],[x,y]);
- Định nghĩa đường thẳng có phương trình cho trước:
line(ten_dt,pt_duong_thang,[x,y]);
- Tìm giao điểm giữa hai đường thẳng:
intersection(ten_giao_diem, dt_1, dt_2);
- Tìm góc giữa hai đường thẳng:
FindAngle(dt_1, dt_2);
- Tính khoảng cách từ một điểm tới một đường thẳng:
distance(diem, duong_thang);
- Xác định hình chiếu của một điểm lên trên một đường thẳng:
projection(ten_hinh_chieu, diem, duong_thang);
- Xác định điểm đối xứng của một điểm qua một đường thẳng:
reflection(ten_diem_dx, diem, duong_thang);
- > **line(d1,[A,B],[x,y]):**
- > **line(d2,y=x+1,[x,y]):**
- > **detail(d1):**
- > **detail(d2):**
- > **intersection(K,d1,d2):**
- > **coordinates(K):**
- > **FindAngle(d1,d2):**
- > **distance(A,d1):**
- > **distance(B,d2):**
- > **projection(N,B,d2):**
- > **coordinates(N):**
- > **reflection(B1,B,d2):**
- > **coordinates(B1):**

Các hàm trên đối tượng đường tròn

- Định nghĩa đường tròn qua 3 điểm:

- circle(ten_duong_tron,[diem1, diem2, diem3],[x,y]);**
- Định nghĩa đường tròn có tâm và bán kính cho trước:
circle(ten_duong_tron,[tam, bk],[x,y]);
 - Xác định bán kính đường tròn đã định nghĩa:
radius(tenduongtron);
 - Xác định tọa độ tâm đường tròn đã định nghĩa:
coordinates(center(tenduongtron));
 - Xác định diện tích đường tròn đã định nghĩa:
area(tenduongtron);
 - Tìm tiếp tuyến với đường tròn tại một điểm:
tangentpc(tentieptuyen,diem,tenduongtron);
 - Tìm tiếp tuyến với đường tròn qua một điểm:
tangentline(diem,tenduongtron,[tentieptuyen1, tentieptuyen2]);
- > **point(C,0,0):**
 > **circle(c,[A,B,C],[x,y]):**
 > **detail(c):**
 > **radius(c):**
 > **coordinates(center(c)):**
 > **area(c):**
 > **circle(c1,[C,5],[x,y]):**
 > **detail(c1):**
 > **tangentpc(t1,C,c):**
 > **detail(t1):**
 > **Equation(t1):**
 > **TangentLine(t2,point(D,4,5),c,[l1,l2]):**

Các hàm trên đối tượng tam giác

- Định nghĩa tam giác:
triangle(ten_tam_giac,[dinh1,dinh2,dinh3],[x,y]);
 - Xác định diện tích tam giác:
area(ten_tam_giac)
 - Xác định đường cao tam giác ứng với một đỉnh:
altitude(ten_duong_cao,dinh,ten_tam_giac);
 - Xác định đường trung tuyến tam giác ứng với một đỉnh:
median(tenduongtrungtuyen,dinh,tentamgiac);
 - Xác định đường phân giác tam giác ứng với một đỉnh:
bisector(ten_duong_phan_giac, dinh, ten_tam_giac);
 - Xác định đường phân giác tam giác ứng với một đỉnh:
ExternalBisector(ten_duong_phan_giac,dinh,tentamgiac);
 - Xác định trọng tâm tam giác:
centroid(ten_trong_tam,ten_tam_giac);
 - Xác định trục tâm tam giác:
orthorcenter(ten_truc_tam, tentamgiac);
 - Xác định đường tròn nội tiếp tam giác:
incircle(ten_duong_tron_noi_tiep,tentamgiac);
- > **triangle(ABC,[A,B,C],[x,y]):**
 > **detail(ABC):**
 > **area(ABC):**
 > **altitude(ha,A,ABC):**
 > **median(BM,B,ABC):**
 > **detail(BM):**

> **bisector(Ct,C,ABC):**
 > **detail(Ct):**
 > **ExternalBisector(Cx,C,ABC):**
 > **centroid(G,ABC):**
 > **coordinates(G):**
 > **orthocenter(H,ABC):**
 > **coordinates(H):**
 > **incircle(cc,ABC):**
 > **detail(cc):**

2. Các tính toán trong hình học không gian: gói geom3d

Khởi tạo

> **with(geom3d):**

Warning, these names have been rebound: AreCollinear, AreConcurrent, AreConjugate, AreParallel, ArePerpendicular, DefinedAs, Equation, FindAngle, GlideReflection, IsEquilateral, IsRightTriangle, OnSegment, RadicalCenter, altitude, area, center, centroid, coordinates, detail, distance, draw, dsegment, form, homology, homothety, intersection, inversion, line, midpoint, point, projection, radius, randpoint, reflection, rotation, segment, sides, translation, triangle, vertices

Warning, the assigned name polar now has a global binding

Các hàm trên đối tượng điểm

- Định nghĩa điểm: **point(ten_diem, hoành_do, tung_do, cao_do);**
 - Hiện thị tọa độ của một điểm: **coordinates(ten_diem);**
 - Xác định trung điểm đoạn thẳng tạo bởi hai điểm: **midpoint(ten_trung_diem, diem_1, diem_2);**
 > **point(A,2,3,1):**
 > **point(B,-3,1,3):**
 > **coordinates(A):**
 > **coordinates(B):**
 > **midpoint(M,A,B):**
 > **coordinates(M):**

Các hàm trên đối tượng đường thẳng

- Định nghĩa đường thẳng qua hai điểm:
 line(ten_dt, [diem_dau, diem_cuoi]);
 - Định nghĩa đường thẳng có phương trình tham số cho trước:
 line(ten_dt, pt_tham_so_duong_thang, ten_tham_so);
 - Tìm giao điểm giữa hai đường thẳng:
 intersection(ten_giao_diem, dt_1, dt_2);
 - Tìm góc giữa hai đường thẳng:
 FindAngle(dt_1, dt_2);
 - Tính khoảng cách từ một điểm tới một đường thẳng:
 distance(diem, duong_thang);
 - Xác định hình chiếu của một điểm lên trên một đường thẳng:
 projection(ten_hinh_chieu, diem, duong_thang);
 - Xác định điểm đối xứng của một điểm qua một đường thẳng:
 reflection(ten_diem_dx, diem, duong_thang);
 > **line(d1,[A,B]):**
 > **line(d2,[2+2*t,1-4*t,3*t],t):**

> **detail(d1):**

Warning, assume that the parameter in the parametric equations is $_t$

Warning, assuming that the names of the axes are $_x$, $_y$, and $_z$

> **detail(d2):**

Warning, assuming that the names of the axes are $_x$, $_y$, and $_z$

> **intersection(K,d1,d2):**

intersection: "the given objects do not intersect"

> **FindAngle(d1,d2):**

> **distance(A,d1):**

> **distance(B,d2):**

> **projection(N,B,d2):**

> **coordinates(N):**

> **reflection(B1,B,d2):**

> **coordinates(B1):**

Các hàm trên đối tượng mặt phẳng

- Định nghĩa mặt phẳng qua 3 điểm:

plane(ten_mat_phang,[diem1, diem2, diem3],[x,y,z]);

- Định nghĩa mặt phẳng bằng phương trình tổng quát:

plane(ten_mat_phang,pt_tongquat,[x,y,z]);

- Xác định giao tuyến của hai mặt phẳng:

line(ten_giao_tuyen,[mp1,mp2]);

- Xác định khoảng cách giữa một điểm và một mặt phẳng:

distance(ten_diem,ten_mat_phang);

- Xác định góc giữa hai mặt phẳng:

FindAngle(ten_mp_1, ten_mp_2);

> **point(C,0,0,0):**

> **plane(p,[A,B,C],[x,y,z]):**

> **detail(p):**

> **plane(p1,2*x-3*y+z=0, [x,y,z]):**

> **line(gt,[p,p1]):**

> **detail(gt):**

Warning, assume that the parameter in the parametric equations is $_t$

> **distance(A,p1):**

> **FindAngle(p,p1):**